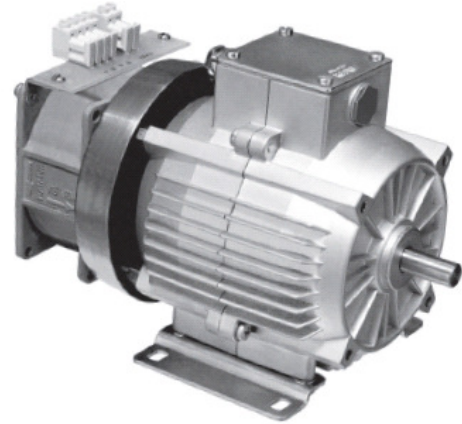




Con **REFRIGERACION FORZADA**,
incluso con **CODIFICADOR 502**.



CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

Motor asíncrono cerrado, autoventilado, en carcasa de aleación ligera con aletas de refrigeración, para **servicio continuo S1** en cualquier posición y en ambos sentidos de giro.

Rotor en cortocircuito, montado en eje de Ø10 mm de acero, con **retén en cada extremo**, que gira en rodamientos de bolas con engrase a vida.

- **Diseño:** para fijación por brida.
- **Protección:** IP55 (CEI 529).
- **Aislamiento:** clase **F** CEI 85 (EN 60204-1).
- **Rigidez dieléctrica:** EN 60204-1.
- **Versiónes:** según conexión (Y ó Δ) en la caja de bornes.
 - **MONOFÁSICO:** 230 V - 50 Hz, **2 ó 4** polos, con condensador en conexión permanente (otras tensiones, consultar).
Para invertir el sentido de giro, el motor debe estar parado.
 - **TRIFÁSICO:** 230/400 V - 50 Hz, **2 ó 4** polos (otras tensiones, consultar).
- **Límites de temperatura:** ambiente entre -20 y 45°C, con sobrecalentamiento ΔT de 70°C

■ OPCIONAL:

- Fijación B14 por brida intermedia, con eje de Ø9 mm y chaveta.
- Fijación B3 por apoyos.
- Eje de Ø7 mm.
- Freno electromagnético acoplado: actúa a la falta de tensión. No precisa alimentación auxiliar, ni elementos adicionales.
 - Par de frenado: 0,35 Nm.
 - Tiempo de frenado: < 200 ms.
 - Potencia: 14 W - 15 VA.
 - Número de maniobras en vacío:
 - Conmutación por relé $\approx 2 \times 10^6$
 - Conmutación estática $> 6 \times 10^6$
 - Conexión independiente del freno, mediante cables flexibles de 200 mm de longitud, con rectificador integrado.
- Refrigeración forzada '**RF**', para:
 - Funcionamiento con variador de frecuencia.
 - Variador electrónico de velocidad '**VV**' (sólo para motores monofásicos de 4 polos), a par constante, de relación hasta 20:1, con codificador **COE 502** de 2 canales. Salida (transistor colector abierto) de 100 pulsos por vuelta. Resolución de medida por vuelta 1/200. Alimentación independiente a 230 V - 50 Hz.

Otras ejecuciones especiales, consultar.

DATOS TÉCNICOS a 230/400 V - 50 Hz.

Versión	TIPO K90..	Conden- sador C μF/V	En vacío			DATOS NOMINALES A 25°C según norma CEI 34-1							Rendimiento %	PESOS	
			r.p.m.	A	cos φ	POTENCIA			PAR Al freno Nm	Motor kg	Apoyos kg				
						r.p.m.	A	Eléctrica W				Mecánica W		HP	
MONOFÁSICOS	4 K90.M4 K90.M4 F	7/400	1490	0,25 0,32	0,85	1355	0,45 0,52	103 117	50	0,07	0,35	0,25	48	2,54 2,97	0,095
	2 K90.M2 K90.M2 F	14/400	2980	0,43 0,50	0,86	2765	1 1,065	230 244	130	0,18	0,45	0,25	56	2,70 3,13	
TRIFÁSICOS	4 K90.T4 K90.T4 F	-	1490	0,47 0,53	0,70	1250	0,83 0,88	191 205	72	0,10	0,55	0,8	38	2,54 2,97	
	2 K90.T2 K90.T2 F	-	2980	0,64 0,70	0,65	2635	1,54 1,61	354 368	179	0,24	0,65	1,1	51	2,70 3,13	

1 HP= 746 W - 1 CV= 736 W

K90.. F motor con freno electromagnético.
Potencia MECÁNICA en W= PAR NOMINAL (Nm) x r.p.m. x 0,01047 x cos φ.

ESQUEMAS PARA CONEXIÓN

Fig. 1

Fig. 1. CAJA DE BORNES.

Conexión Δ. Disposición de los puentes para funcionamiento en TRIÁNGULO, figs. 2-3.
Tensión = V.

Conexión Y. Disposición de los puentes para funcionamiento en ESTRELLA, fig. 4.
Tensión = V x √3.

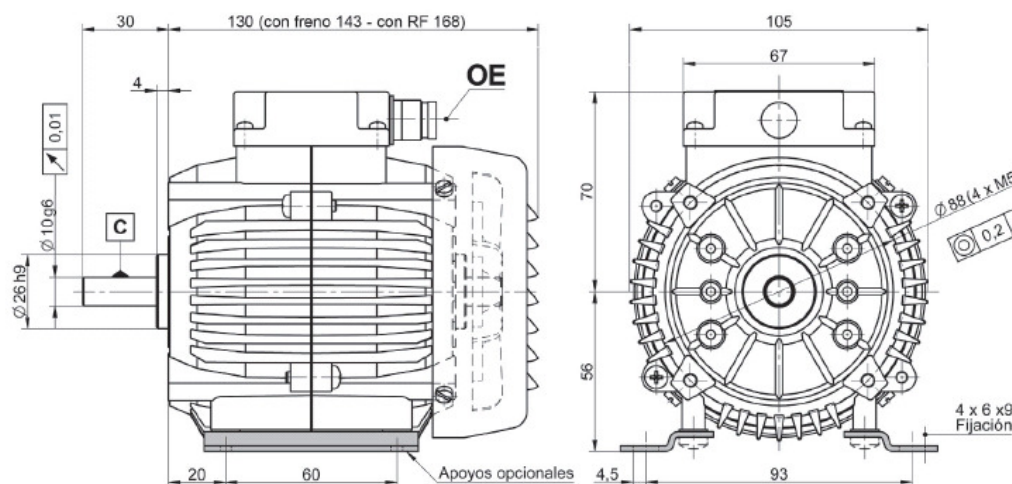
F. Freno electromagnético, OPCIONAL.

Fig. 2 MONOFÁSICO

Fig. 3 TRIFÁSICO

Fig. 4 TRIFÁSICO

DIMENSIONES



CURVAS

